

MAT-10321 Insinöörimatematiikka A 2

Tentti 1.12.2007

- Ei muistiinpanoja, kirjallisuutta, laskinta
- Kirjoita papereihin nimesi, numerosi ja koulutusohjelmasi.
- Piirrä pääkonseptiin nimesi alle riviin 4 ruutua $a' 2 \times 2$.

--	--	--	--

Tenttien vastaukset kerätään kolmeen eri pinoon. Yhteen tehtävä 1, toiseen tehtävä 2 ja kolmanteen tehtävät 3 ja 4.

1. Tehtävä on omalla paperilla, johon myös ratkaisu kirjoitetaan.
 $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ r & i \end{bmatrix}$, laske AB , $B^T A^T$ ratke x kun $Z(A+x) = 3(B+j0i)+E$
missä $E = \begin{bmatrix} & \\ & \end{bmatrix}^{-1}$
2. Tehtävä on omalla paperilla, johon myös ratkaisu kirjoitetaan.
determinantit 4×4 -matriisille,
käänteismatriisi

Tehtävien 3 ja 4 ratkaisut kirjoitetaan yhdelle konseptipaperille.

3. a) Etsi ominaisarvot tehtävän 1 matriisille A . Onko A diagonalisoituva? Miksi/miksei vai riittääkö tieto päätöksentekoon?

b) Oletetaan, että A on $n \times n$ -matriisi ja $\forall i \in \{1, 2, \dots, n\} : \sum_{j=1}^n a_{ij} = s$, eli sen jokaisen rivin alkoiden summa on vakio s . Osoita, että s on matriisin A ominaisarvo.

4. Olkoot

$$\mathbf{u}_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{u}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad A = [\mathbf{u}_1 \quad \mathbf{u}_2] \text{ ja } \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ -6 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- a) Etsi ortogonaalinen kanta aliavaruudelle $W = \text{span}\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2\}$.
- b) Määritä vektorin \mathbf{b} ortogonaalinen projektio aliavaruuteen W ja esitä $\text{proj}_W \mathbf{b}$ ortogonaalisten kantavektoreiden lineaarikombinaationa. Mitä tulos kertoo vektorista \mathbf{b} ?
- c) Esitä $\text{proj}_W \mathbf{b}$ matriisin A sarakkeiden lineaarikombinaationa. Mitä tulos kertoo yhtälöryhmän $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ ratkaisusta?

Arvosanat ilmestyvät ensin verkkosivuille. Kokonaissuoritukset lähtevät virallisesti eteenpäin o-intoon myöhemmin.

Tentissä saattaa olla apua seuraavista (tai sitten ei)

$$\mathbf{v}_i = \mathbf{u}_i - \left(\frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|^2} \mathbf{v}_1 + \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_2}{\|\mathbf{v}_2\|^2} \mathbf{v}_2 + \dots + \frac{\mathbf{u}_i \cdot \mathbf{v}_{i-1}}{\|\mathbf{v}_{i-1}\|^2} \mathbf{v}_{i-1} \right)$$

$$\hat{\mathbf{x}} = (A^T A)^{-1} A^T \mathbf{b}$$